

# 1 Nociones Previas

En el punto  $p$  es posible definir dos vectores unitarios normales a la superficie. Se define:

$$\vec{N} = \frac{\vec{x}_u \times \vec{x}_v}{|\vec{x}_u \times \vec{x}_v|}$$

El cual es unitario perpendicular al plano tangente y varía continuamente en toda la extensión de la carta.

Si  $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$  y  $\vec{x}^* = \vec{x}^*(\theta, \phi)$  son dos cartas que contienen a  $p$  entonces:

$$\begin{aligned}\vec{x}^*_\theta \times \vec{x}^*_\phi &= \frac{\partial(u, v)}{\partial(\theta, \phi)} (\vec{x}_u \times \vec{x}_v) \\ \Rightarrow \vec{N}^* &= \frac{\partial(u, v)}{\partial(\theta, \phi)} \vec{N}\end{aligned}$$

Esto implica que  $\vec{N}^*$  tiene en  $p$  el mismo sentido que  $\vec{N}$  si y solo si  $\frac{\partial(u, v)}{\partial(\theta, \phi)}$  es mayor que cero.

## 2 Primera forma fundamental de las superficies

Hemos dicho que una curva de  $E^3$  queda completamente determinada por la curvatura y la torsión. De manera análoga una superficie queda unívocamente determinada por dos valores locales invariantes conocidos como primera y segunda forma fundamental.

Sea  $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$  una carta local de clase  $C \leq 2$  de una superficie. La diferencial es:

$$d\vec{x} = \frac{\partial \vec{x}}{\partial u} du + \frac{\partial \vec{x}}{\partial v} dv = \vec{x}_u du + \vec{x}_v dv$$

Yace en un plano tangente a la superficie en el punto  $\vec{x}(u, v)$

Sea  $ds = |dx|$  (longitud de arco), entonces

$$ds^2 = d\vec{x} \cdot d\vec{x} \quad (1)$$

$$= (\vec{x}_u du + \vec{x}_v dv) (\vec{x}_u du + \vec{x}_v dv) \quad (2)$$

$$= (\vec{x}_u \vec{x}_u) du du + 2(\vec{x}_u \cdot \vec{x}_v) du dv + (\vec{x}_v \cdot \vec{x}_v) dv dv \quad (3)$$

En la nomenclatura de Monge y Gaussse define  $E = \vec{x}_u \vec{x}_u$ ,  $F = \vec{x}_u \cdot \vec{x}_v$  y  $G = \vec{x}_v \cdot \vec{x}_v$  lo que implica que la ecuacion (3) se puede escribir como:

$$ds^2 = E(du)^2 + 2F(du dv) + G(dv)^2 \quad (4)$$

Donde  $E, F$  y  $G$  son llamados los coeficientes de la primera forma fundamental.

La forma bilineal (4) es llamada la primera forma fundamental.

En la nomenclatura de Riemann:

$$ds^2 = g_{11}(du^1)^2 + 2g_{12}(du^1 du^2) + g_{22}(du^2)^2$$

La cual se obtiene haciendo  $u^1 = u$  y  $u^2 = v$ .

$$g_{11} = E$$

$$g_{12} = F$$

$$g_{22} = G$$

lo que imolca que  $ds^2$  puede ser escrito como:

$$ds^2 = \sum_{i,k=1}^2 g_{ik} du^i du^k = g_{11}(du^1)^2 + 2g_{12}(du^1 du^2) + g_{22}(du^2)^2$$

Segun la convencion de Einstein  $ds^2 = g_{ik} du^i du^k$ . De esta manera:

$$g_{11} = \vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^1}$$

$$g_{12} = \vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^2}$$

$$g_{22} = \vec{x}_{u^2} \cdot \vec{x}_{u^2}$$

$$\Rightarrow g_{ik} = \vec{x}_{u^i} \cdot \vec{x}_{u^k}$$

Estos coeficientes  $g_{ik}$  son conocidos como coeficientes métricos o métrica de la superficie.

El tensor  $g_{ik}$  determina  $ds^2$ , el ángulo entre vectores sobre una superficie y el área de la superficie.

De su definición  $g_{ik} = \vec{x}_{u^i} \cdot \vec{x}_{u^k}$  vemos que  $g_{ik} = g_{ki}$  es simétrico los cuales forman una matriz  $2 \times 2$

$$g_{ik} = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix}$$

Cuyo determinante es:

$$g = \det(g_{ik}) = \begin{vmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{vmatrix} = g_{11}g_{22} - g_{12}^2$$

La matriz inversa de  $g_{ik}$  es denotada por  $g^{ik}$ :

$$\begin{aligned} g_{ij}g^{jk} &= \delta_i^k \\ \Rightarrow 2g_{11}g_{12}g_{21}g_{22} &= 2g^{11}g^{12}g^{21}g^{22} \\ \Rightarrow g^{11} = \frac{g_{22}}{g} ; g^{12} = g^{21} = -\frac{g_{12}}{g} ; g^{22} = \frac{g_{11}}{g} \end{aligned}$$

## 2.1 Longitud de arco de una curva sobre una superficie

Sea  $\vec{x} = \vec{x}(u^1(t), u^2(t))$ ,  $a \leq t \leq b$  un arco regular situado en una carta  $\vec{x} = \vec{x}(u^1, u^2)$ . La longitud de arco es:

$$s = \int_a^b ds$$

donde  $ds^2 = g_{ik}du^i du^k$ , lo que implica que:

$$s = \int_a^b \sqrt{g_{ik}du^i du^k} = \int_a^b \sqrt{g_{ik} \frac{du^i}{dt} \frac{du^k}{dt}} dt$$

## 2.2 Ángulos entre vectores

Consideremos el ángulo que forma en el punto  $\vec{x}(u^1, u^2)$  las curvas de parámetro  $u^1$  y  $u^2$ , es decir el ángulo que forman las tangentes  $\vec{x}_{u^1}$ ,  $\vec{x}_{u^2}$ .

$$\begin{aligned}
\vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^2} &= |\vec{x}_{u^1}| |\vec{x}_{u^2}| \cos \theta \\
|\vec{x}_{u^1}| &= \sqrt{\vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^1}} = \sqrt{g_{11}} \\
|\vec{x}_{u^2}| &= \sqrt{\vec{x}_{u^2} \cdot \vec{x}_{u^2}} = \sqrt{g_{22}} \\
\vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^2} &= g_{12} \\
\Rightarrow g_{12} &= \sqrt{g_{11}} \sqrt{g_{22}} \cos \theta \\
\Rightarrow \cos \theta &= \frac{g_{12}}{\sqrt{g_{11}g_{22}}}
\end{aligned}$$

**Teorema:** i) Las líneas coordenadas son mutuamente ortogonales en el punto  $\vec{x}(u^1, u^2)$  si y solo si en dicho punto  $g_{12} = 0$ .

ii) Si las líneas coordenadas son ortogonales en todo punto, entonces las coordenadas curvilíneas son ortogonales, lo cual ocurre si y solo si  $g_{12} = 0$ . Esto significa que la primera forma fundamental toma la forma

$$ds^2 = g_{11}(du^1)^2 + g_{22}(du^2)^2$$

### 2.3 Área de una superficie

Para encontrar el área de un dominio  $S$  sobre una superficie  $\vec{x} = \vec{x}(u^1, u^2)$  consideramos:

$$\begin{aligned}
\Delta \vec{x}_1 &= \vec{x}_{u^1} du^1 \\
\Delta \vec{x}_2 &= \vec{x}_{u^2} du^2 \\
\Delta A &= |\Delta \vec{x}_1 \times \Delta \vec{x}_2| = |\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2}| du^1 du^2 \\
|\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2}| &= |\vec{x}_{u^1}| |\vec{x}_{u^2}| \sin \theta \\
|\vec{x}_{u^1}| &= \sqrt{g_{11}} \\
|\vec{x}_{u^2}| &= \sqrt{g_{22}} \\
\sin \theta &= \sqrt{1 - \cos^2 \theta} \\
\cos \theta &= \frac{g_{12}}{\sqrt{g_{11}g_{22}}} \\
\sin \theta &= \sqrt{1 - \frac{g_{12}^2}{g_{11}g_{22}}} = \sqrt{\frac{g_{11}g_{22} - g_{12}^2}{g_{11}g_{22}}}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\Rightarrow |\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2}| &= \sqrt{g_{11}g_{22}} \sqrt{\frac{g_{11}g_{22} - g_{12}^2}{g_{11}g_{22}}} \\
&= \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} \\
\Rightarrow \Delta A &= \sqrt{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} du^1 du^2 = \sqrt{g(u^1, u^2)} \\
\Rightarrow A &= \int \Delta A = \int \sqrt{g(u^1, u^2)}
\end{aligned}$$

Debemos notar que la ecuación para la longitud de arco, ángulo entre curvas y áreas de una superficie son invariantes bajo transformaciones de parámetros, es decir son invariantes bajo reparametrización.

**Teorema:** Los coeficientes métricos  $g_{ik}$  de la primera forma fundamental de una superficie cambian de la misma forma que las componentes de un tensor covariante de segundo orden.

$$\underline{g}_{ik} = \frac{\partial u^i}{\partial \underline{u}^j} \frac{\partial u^k}{\partial \underline{u}^l} g_{jl}$$

Donde  $\underline{u}^i = u^i(u^1, u^2)$  y  $\underline{u}^i = u^i(u^1, u^2)$

**Teorema:** La primera forma fundamental es una forma definida positiva

$$ds^2 = g_{ik} du^i du^k$$

### Demostración:

i) Probemos primero que el determinante del tensor métrico es positiva.

Dado que  $(\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2})^2 > 0$ .

Del cálculo vectorial sabemos que  $(\varepsilon_{ijk} A_j B_k)^2 = (A_i A_i)(B_i B_i) - (A_i B_i)^2$  luego:

$$\begin{aligned}
(\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2})^2 &= (\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2}) (\vec{x}_{u^1} \times \vec{x}_{u^2}) \\
&= (\vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^1})(\vec{x}_{u^2} \cdot \vec{x}_{u^2}) - (\vec{x}_{u^1} \cdot \vec{x}_{u^2})^2 \\
&= g_{11}g_{22} - (g_{12})^2 = g > 0
\end{aligned}$$

ii) Consideremos ahora la primera forma fundamental:

$$ds^2 = g_{ik} du^i du^k = g_{11} du^1 du^1 + 2g_{12} du^1 du^2 + g_{22} du^2 du^2$$

